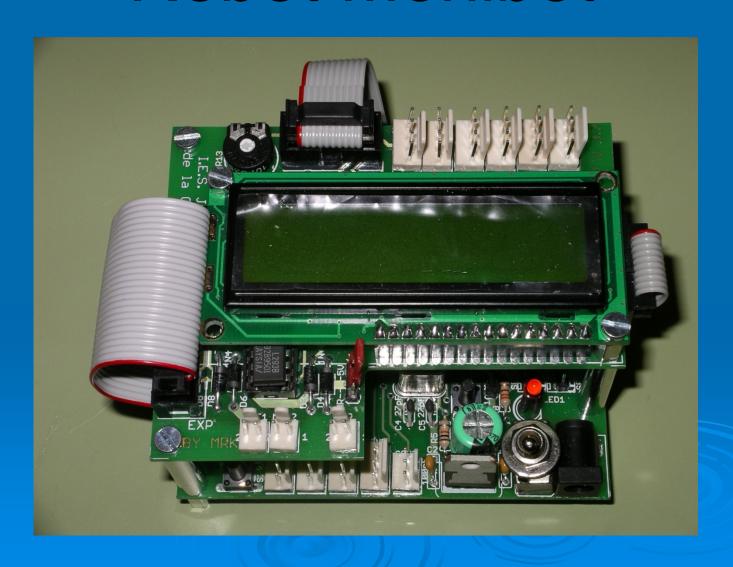
Robot "Monibot"

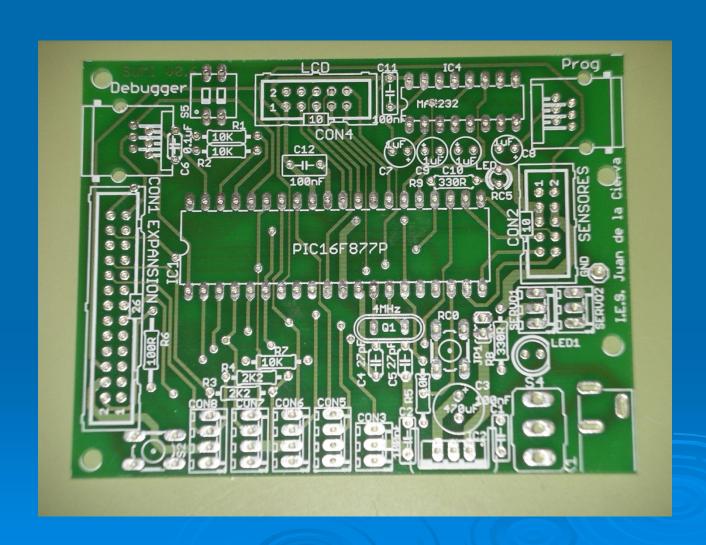
P.A.C.E. "Aprendizaje de la Electrónica a través de la Robótica"

IES Juan de la Cierva Fernando Remiro

Robot Monibot



Placa Base

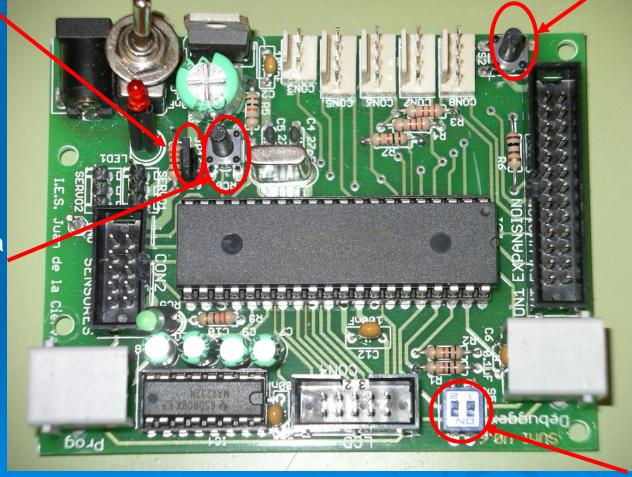


Pulsador de Reset

Placa Base Montada

Jumper conectado

Si Vcc < 5V



Pulsador para Pruebas RC0

> Interruptores RB5 y RB4

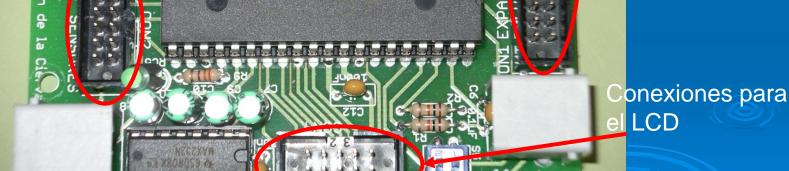
Placa Base Montada

Conector de entrada

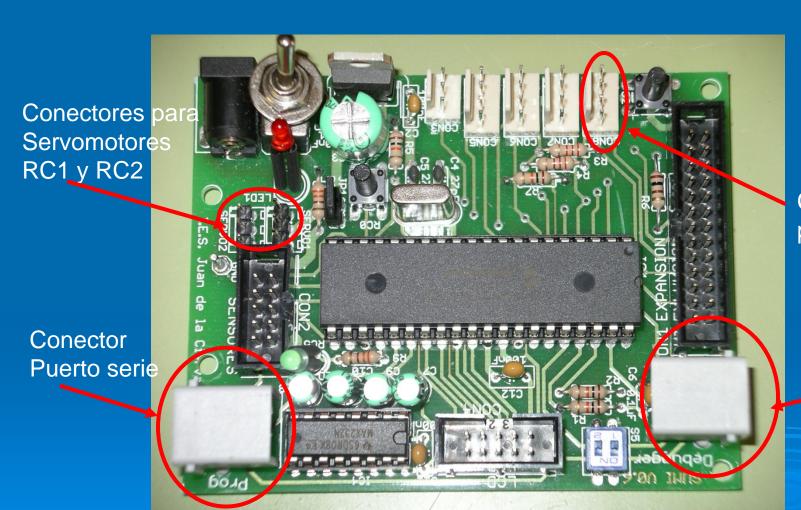
Sensores RA4, RA5

RD0:RD3

Conector de expansión de todas las líneas del µcontrrolador

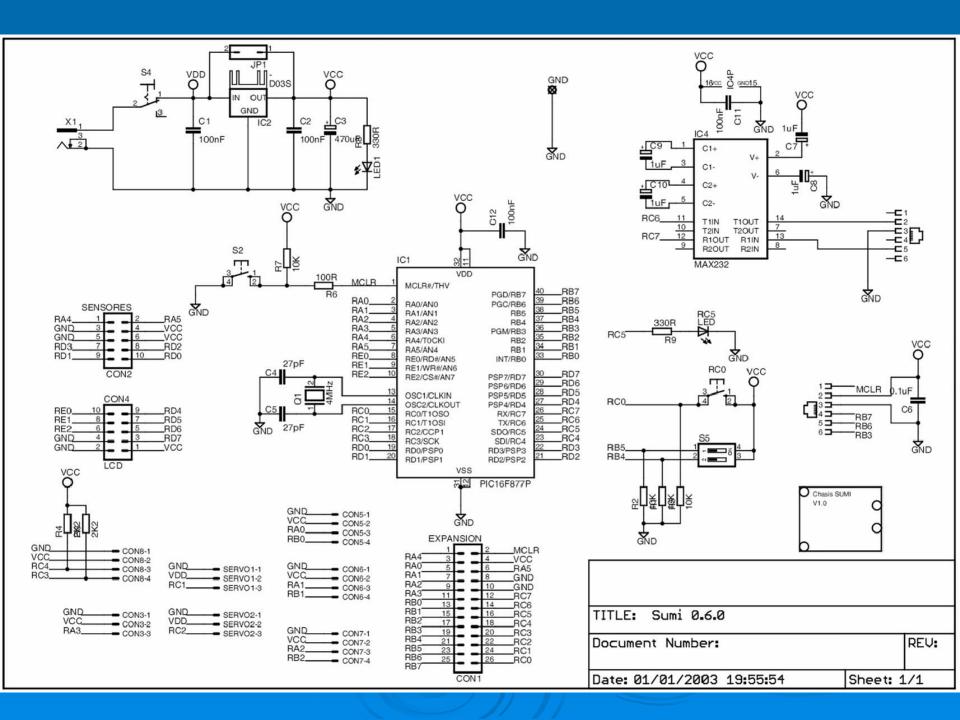


Placa Base Montada



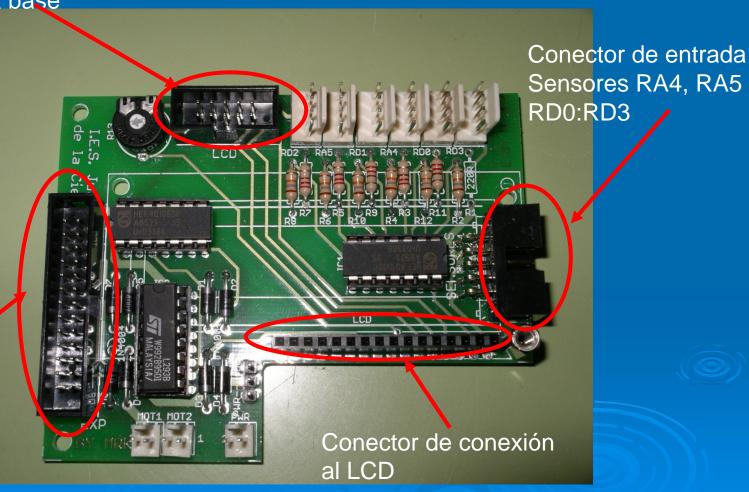
Conector puerto I2C

Conector ICD2



Circuito de potencia

Conexión de las líneas del LCD a la placa base

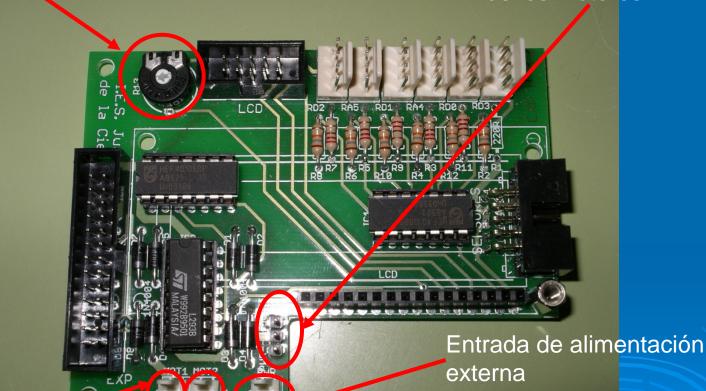


Conector de expansión de todas las líneas del µcontrrolador

Circuito de potencia

Potenciómetro Contraste LCD

Selección de la Tensión de alimentación de los motores

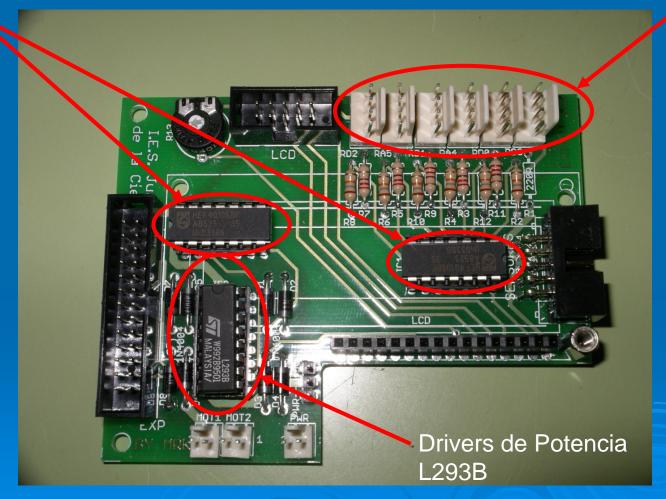


Conectores para los motores

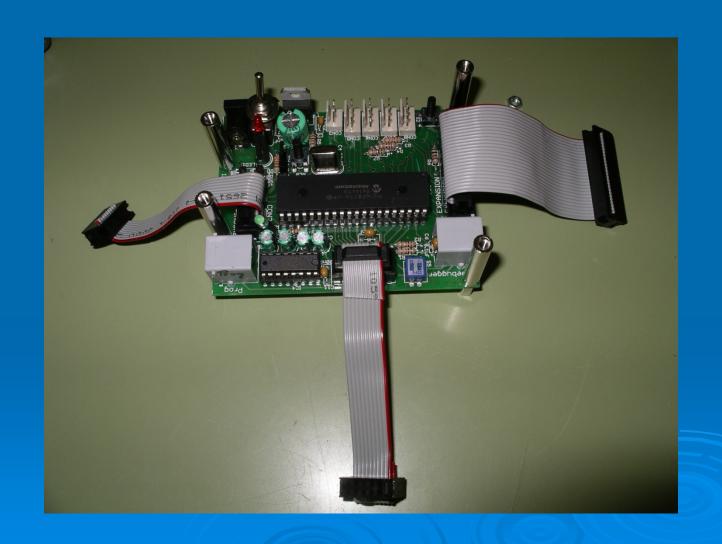
Circuito de potencia

Trigger Schmitt

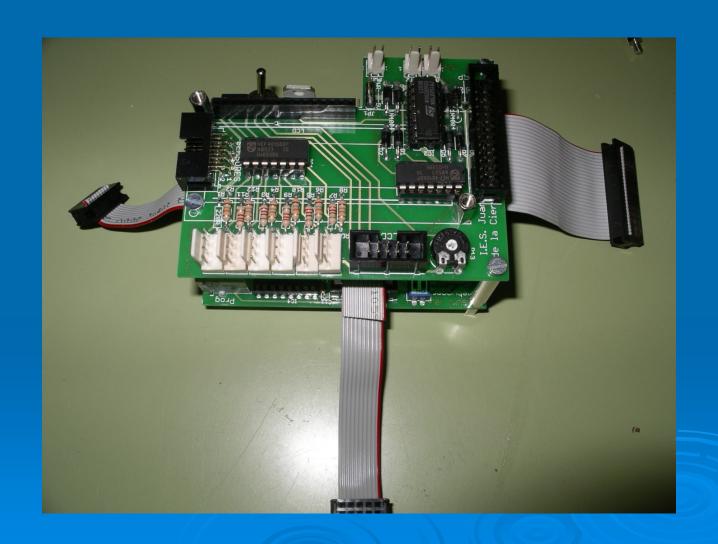
Entradas sensores



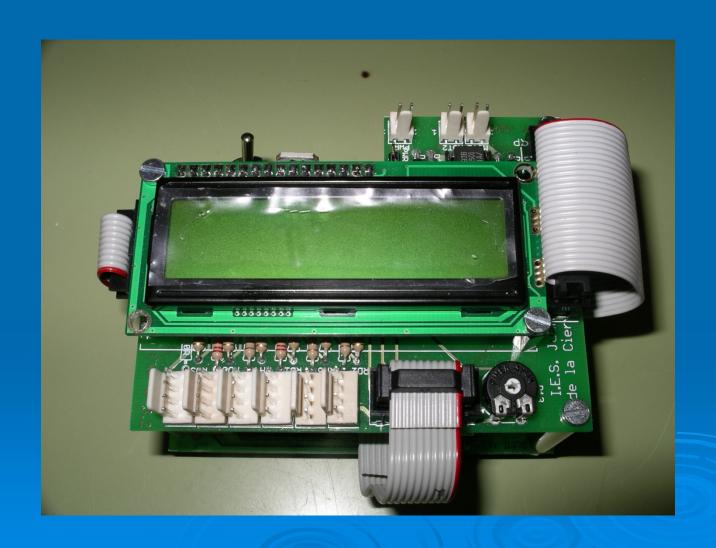
Cables de conexión

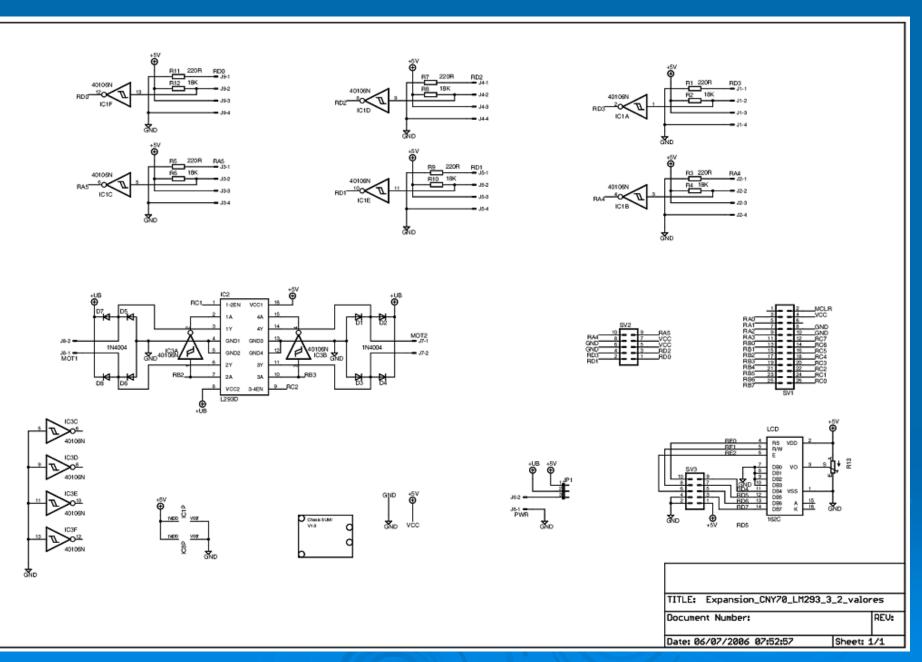


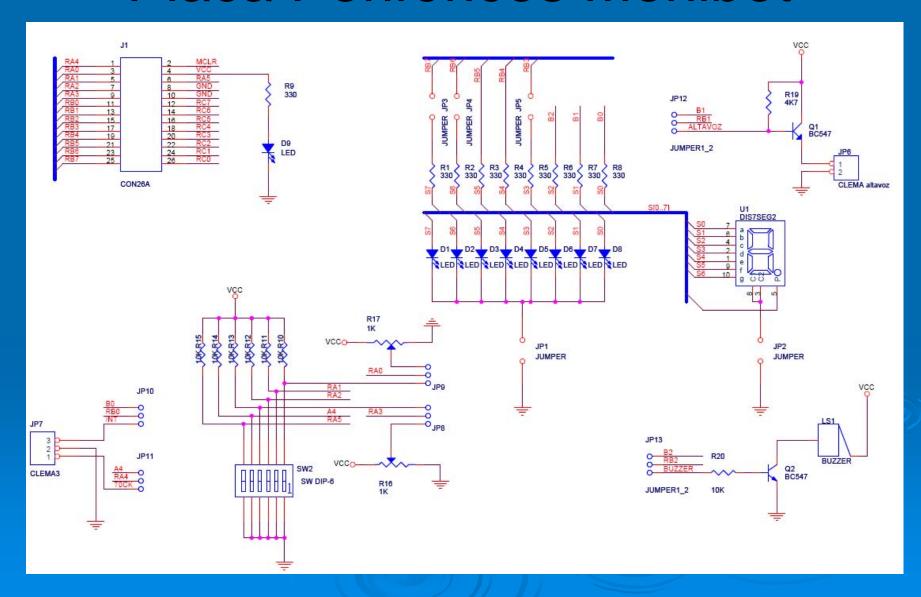
Montaje placa de drivers



Vista de la placa montada





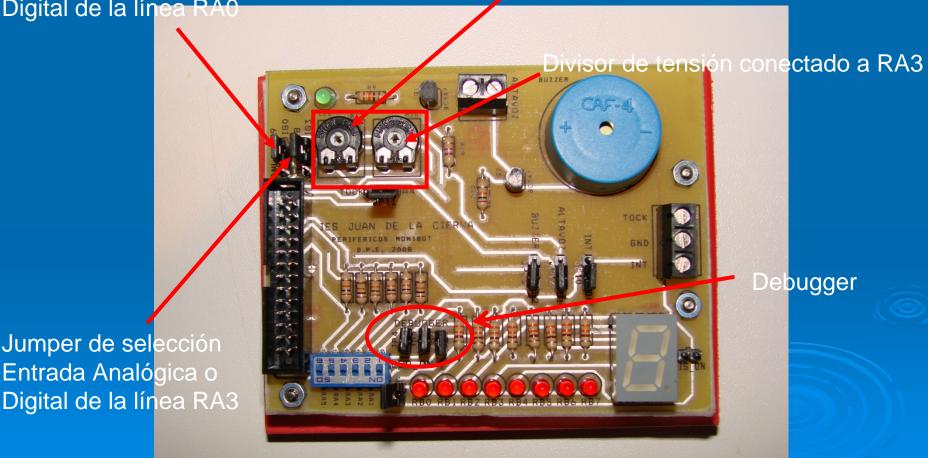


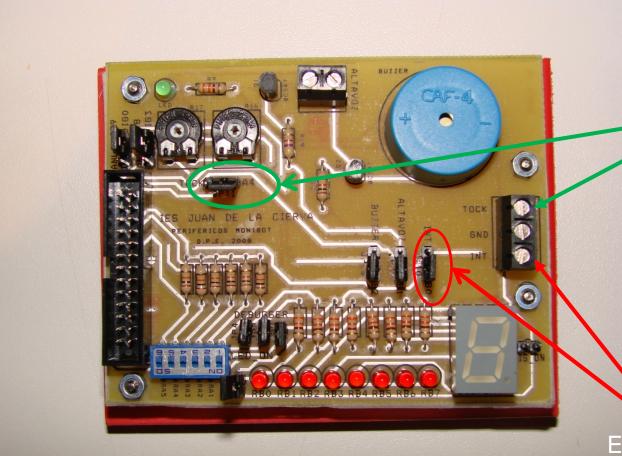
Jumper de selección Entrada Analógica o Digital de la línea RAO

Jumper de selección

Entrada Analógica o

Divisor de tensión conectado a RAO





Entrada de reloj Externo TMR0

Entrada de Interrupción Externa INTO

